

一、是非判断题（判断以下陈述句是否正确，做在答题纸上，正确打“√”，错误打“×”，共 15 小题，每小题 1 分，共 15 分）

1. 伪指令“MAX DATA 20H”，将片内 RAM 的 20H 地址字节分配给了自定义的变量 MAX 使用。( )
2. MCS-51 系列单片机片内 ROM 空间容量不足时，只能采用并行接口方法扩展片外 ROM。( )
3. MCS-51 系列单片机定时/计数器 1 有 4 种工作方式，其中的方式 3 是 8 位自动重装载工作方式，其定时精度在所有方式中最高。( )
4. MCS-51 系列单片机 INT0 的中断入口地址为 0013H，这意味着 INT0 中断服务程序从该地址所在程序行开始执行。( )
5. “MOVX”类指令可以用于访问扩展的程序存储器，例如可以通过“MOVX A, @DPTR”读取 ROM 空间指定地址的数据。( )
6. MCS-51 单片机复位之后，程序计数器（PC）的初始值 0000H，意味着程序运行是从 ROM 的 0000H 地址读取第一条指令开始执行。( )
7. MCS-51 单片机系统中，跳转指令“LJMP”可以跳转至 ROM 空间 64K 地址范围内的任意指定程序行。( )
8. 执行指令“POP B”之后，堆栈指针会增加 1。( )
9. 当 R7 的初始值为 99H 时，执行完程序行“CJNE R7, #99H, SKIP”会跳转至 SKIP 程序行。( )
10. 当所有中断优先级设置为同一级别时，MCS-51 单片机的中断系统便不能实现中断嵌套。该状态下，若两个中断源先后发出中断请求，则 CPU 按照中断请求的先后顺序依次响应。( )
11. MCS-51 单片机外部并行扩展数据存储器时，P1 口分时复用做数据总线和低 8 位地址总线使用，而 P2 口做高 8 位地址总线使用。( )
12. 对于 MCS-51 单片计算机，特殊功能寄存器（SFR）只能采用直接地址寻址。因此，片内扩展的高 128B 的 RAM 存储器空间不能使用直接地址寻址。( )
13. 冒泡法排序是一种快速排序算法，其核心的方法是确定一组数据的最大值或最小值。如果有 10 个数据需要排序，至少需要  $10!$  (10 的阶乘) 次数值比较。( )
14. 执行指令“RL A”之前累加器 A 的值为 C4H，执行后 A 的值为 89H。( )
15. MCS-51 单片机的 IO 口属于准双向 IO 口，主要是指若要准确读取 IO 口引脚电平状态值，需要先对相应 IO 口输出锁存器进行写“0”操作。( )

二. 填空题:(填补下列陈述句的空缺部分, 做在答题纸上, 共 20 个空, 每空 1 分, 共 20 分)

1. 程序语句“HERE: SJMP HERE”的执行效果为\_\_\_\_\_。
2. 执行“LCALL F1”和“LJMP F1”指令的相同之处是\_\_\_\_\_，不同的是\_\_\_\_\_。
3. 执行“JC SKIP”和“JNC SKIP”指令的测试条件都是根据\_\_\_\_\_的值, 两指令执行结果的不同之处是\_\_\_\_\_。
4. 标准 MCS-51 单片机的机器周期是振荡器时钟周期的\_\_\_\_倍。当其采用 12MHz 晶振, 单片机内部定时/计数器设置为定时模式时, 定时器单次溢出的最大时间为\_\_\_\_\_us。
5. MCS-51 单片机的串行口设置为工作在方式 1 时, 此时 P3.0 (RXD) 引脚功能为\_\_\_\_\_，P3.1 (TXD) 引脚功能为\_\_\_\_\_。
6. 若 ACC 的初值为 55H, 在执行完“XRL A, #00H”指令之后, ACC 的值为\_\_\_\_\_。
7. MCS-51 单片机复位后, 特殊功能寄存器 PSW 的初始值为 00H, 意味着系统复位后默认使用的是第\_\_\_\_\_组工作寄存器。
8. MCS-51 单片机系统至少有\_\_\_\_\_个中断源, 具有 2 级优先级, 即高、低优先级。如果初始化程序把 INT1 中断设为低优先级和 T1 中断设为高优先级。当 CPU 正在响应 INT1 中断期间, 产生 T1 中断请求, 可以预测 CPU 的行为是: \_\_\_\_\_  
\_\_\_\_\_。
9. 能将累加器 ACC 清零的单条指令有: \_\_\_\_\_ 和 \_\_\_\_\_。
10. MCS-51 单片机的 EA 引脚作用是: \_\_\_\_\_, PSEN 引脚作用是: \_\_\_\_\_。
11. ADC 器件的分辨率是指: \_\_\_\_\_。
12. MCS-51 单片机并行扩展外部存储器时, 地址总线的译码方式可以使用\_\_\_\_\_法和\_\_\_\_\_法。

三. 阅读下面的子程序, 并写出程序运行结果。(共 22 分)

程序 1 (此小题 10 分, 每空 1 分)

```
TEST:    MOV     DPTR, #2500H
          MOV     R0, #30H
          MOV     R7, #3
NEXT:    MOVX   A, @DPTR
          LCALL  HEX2BCD
          MOV     @R0, B
          INC     R0
          MOV     @R0, A
          INC     R0
          INC     DPTR
          DJNZ   R7, NEXT
OVER:   RET
```

(接下页)

(续上页)

```

HEX2BCD: MOV B, #100
          DIV AB
          MOV 20H, A
          XCH A, B
          MOV B, #10
          DIV AB
          SWAP A
          ORL A, B
          MOV B, 20H
          RET

```

运行“TEST”程序之前，已知 $(2500H) = 254$ ,  $(2501H) = 128$ ,  $(2502H) = 97$  运行至“OVER”时，写出下面存贮单元的值（每空 1 分）：

$(A) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(R0) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(R7) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(DPTR) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(30H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  
 $(31H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(32H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(33H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(34H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(35H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ 。

程序 2 (此小题 12 分，每空 2 分)

```

TEST:    MOV R0, #30H
          MOV R1, #40H
          MOV R7, #3
          CLR C
NEXT:   MOV A, @R0
          SUBB A, @R1
          MOV @R0, A
          INC R0
          INC R1
          DJNZ R7, NEXT
          CLR A
          ADDC A, #00
          MOV @R0, A
          RET

```

运行“TEST”程序之前，已知 $(30H) = 12H$ ,  $(31H) = 34H$ ,  $(32H) = 56H$ ,  $(40H) = 24H$ ,  
 $(41H) = 68H$ ,  $(42H) = 56H$ ，则运行至“RET”时，写出下面存储单元的值（每空 2 分）

$(A) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(C) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(30H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(31H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(32H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ ,  $(33H) = \underline{\hspace{2cm}} H$ 。

四. 现需设置一呼吸灯(LED)用以表明仪器正常供电, 该呼吸灯以亮 900ms 暗 100ms 的频率闪烁。(15 分)

要求: 请使用 MCS-51 单片机的定时器 T1 的溢出中断服务; 定时器 T1 工作方式为方式 1; 系统振荡器频率为 6MHz; 报警灯由 P1.0 引脚控制, 输出高电平为灯灭, 输出低电平为灯亮。

附: 定时器/计数器控制寄存器 TCON 的格式

TF1	TR1	TF0	TR0	IE1	IT1	IE0	IT0
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

其中 TF0、TF1 是定时器溢出标志位, TR0、TR1 是定时器运行控制位, IT0、IT1 是外部中断请求方式控制位 (1=边沿触发, 0=电平出发), IE0、IE1 外部中断申请标志位。

定时器/计数器工作方式寄存器 TMOD 的格式

GATE	C/T	M1	M0	GATE	C/T	M1	M0
T1 方式字段				T0 方式字段			

中断允许寄存器 IE 的格式

EA		ES	ET1	EX1	ET0	EX0
----	--	----	-----	-----	-----	-----

其中 EA 是 CPU 的中断开放标志位 (EA=1 CPU 开放中断), ET0、ET1 是定时器/计数器溢出中断允许位 (ET0、ET1=1 时允许定时器/计数器溢出中断)。

寄存器: TL0、TL1 低 8 位, TH0、TH1 高 8 位。

五. 编写数据处理子程序。(20 分)

要求: 已知有 9 个无符号字符型数据, 依次存放在片外扩展数据存储器 (U3) 地址最低的 9 个字节存储单元中, 布线如图 1 所示。试确定 U3 占用的实际地址范围, 编程将这批数据转移至片内 RAM 的 40H 开始的地址连续存放, 并由小到大进行排列。

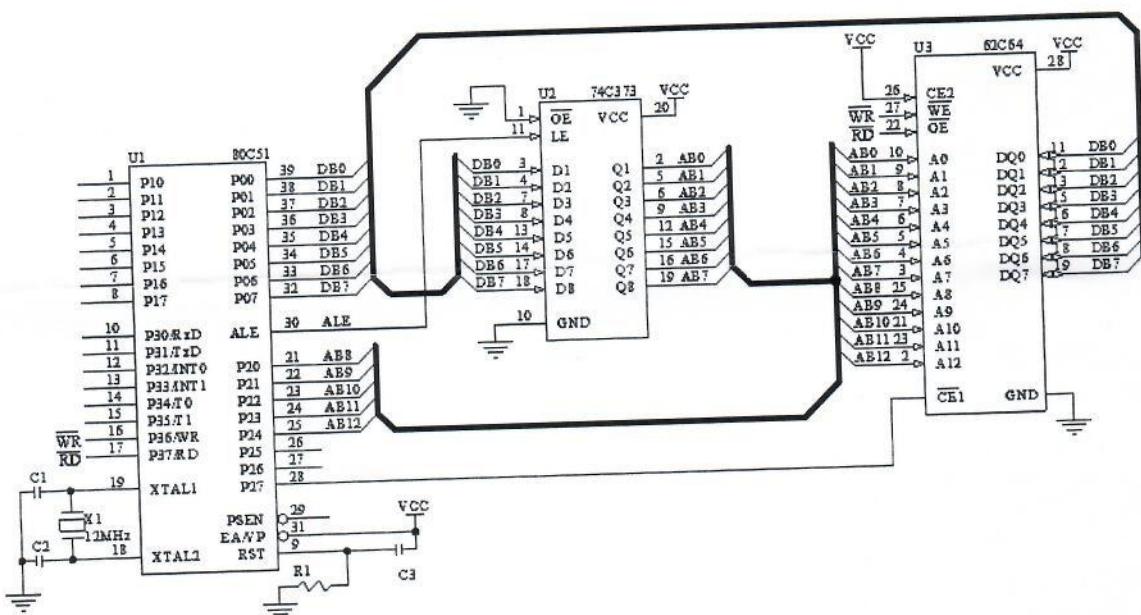


图 1 存储器连接布线图

**六. 编写“统计”数据的子程序。(15分)**

要求: MCS-51 单片机内部数据存储器的 30H 单元开始连续存放着 16 个无符号 8 位数据, 统计出所有大于 80H 小于 90H 的数据个数, 并把统计结果存放在片内 RAM 的 80H 单元。

**七. 简答题: (43分)**

1. 如果 CPU 分别通过 11 位地址线和 13 位地址线扩展出 2 个独立的外部数据存储器 1 和存储器 2, 请回答以下问题: (13分)

(1) 扩展的两个数据存储器的实际可用容量分别为多大?

(2) 如果存储器 1 的起始地址为 4000H, 存储器 2 的起始地址为 8000H, 那么各存储器的末地址是多少?

2. 简要说明以下每一组指令的主要区别: (15分)

(1) CLR A 和 CLR 30H

(2) LJMP ABC 和 AJMP ABC

(3) SETB ACC.0 和 ORLA, #01H

3. 简述 MCS-51 单片机有那些寻址方式, 它们各有什么特点以及每种寻址方式所支持寻址空间。(15)